

## Démonstrations exigibles

### Semaine 11 (23 novembre 2020)

#### 1. Résolution d'une équation différentielle d'ordre deux à coefficients constants

Résoudre l'équation différentielle :  $(E) \quad \forall t \in \mathbb{R}, \quad y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = \sin^2(t).$

L'équation  $(E)$  s'écrit également  $y'' - 3y' + 2y = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2t).$

★ L'équation caractéristique associée à  $(E)$  est :  $r^2 - 3r + 2 = 0$  et possède deux racines réelles : 1 et 2.

La solution générale de l'équation homogène  $y'' - 3y' + 2y = 0$  associée à  $(E)$  est

$$t \mapsto \lambda e^t + \mu e^{2t} \quad \text{avec} \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

★ Une solution particulière évidente  $f_1$  de l'équation  $(E_1) \quad y'' - 3y' + 2y = \frac{1}{2}$  est donnée par :  $f_1 : t \mapsto \frac{1}{4}.$

★ Déterminons une solution particulière  $f_2$  de l'équation  $(E_2) \quad y'' - 3y' + 2y = -\frac{1}{2} \cos(2t).$

Pour cela déterminons une solution particulière de l'équation "complexifiée"  $(E_c) \quad y'' - 3y' + 2y = -\frac{1}{2} e^{2it}.$

On la cherche sous la forme  $f_P : t \mapsto C e^{2it}$  où  $C \in \mathbb{C}$  (car  $2i$  n'est pas racine de l'équation caractéristique).

$$\begin{aligned} f_P \text{ solution de } (E_c) &\Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, (f_P)''(t) - 3(f_P)'(t) + 2f_P(t) = -\frac{1}{2} e^{2it} \\ &\Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, -4C e^{2it} - 6iC e^{2it} + 2C e^{2it} = -\frac{1}{2} e^{2it} \\ &\Leftrightarrow C(-2 - 6i) = -\frac{1}{2} \\ &\Leftrightarrow C = \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{1 + 3i} = \frac{1}{40} \cdot (1 - 3i) \end{aligned}$$

Ainsi,  $f_P : t \mapsto \frac{1}{40}(1 - 3i)e^{2it}$  est solution de  $(E_c).$

Une solution de  $(E_2)$  est donc donnée par  $f_2 : t \mapsto \operatorname{Re}(f_P)(t) = \frac{1}{40} \operatorname{Re}((1 - 3i)(\cos(2t) + i \sin(2t))) = \frac{1}{40} (\cos(2t) + 3 \sin(2t)).$

★ La principe de superposition nous assure que  $f_1 + f_2$  est une solution particulière à l'équation  $(E).$

Ainsi, la solution générale de  $(E)$  est :

$$t \mapsto \frac{1}{4} + \frac{1}{40} (\cos(2t) + 3 \sin(2t)) + \lambda e^t + \mu e^{2t} \quad \text{avec} \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

## 2. Résolution d'une équation fonctionnelle par analyse-synthèse

En raisonnant par analyse-synthèse, déterminer l'ensemble des fonctions solutions du problème

$$(P) : f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ dérivable} \quad \text{et} \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad f(x+y) = f(x)f(y)$$

★ Analyse : On considère  $f$  une hypothétique solution de  $(P)$ . La fonction  $f$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  et vérifie

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad f(x+y) = f(x)f(y).$$

Soit  $x \in \mathbb{R}$  fixé quelconque, en dérivant par rapport à la variable  $y$  la relation précédente, on trouve :

$$\forall y \in \mathbb{R}, \quad f'(x+y) = f(x)f'(y)$$

Cette dernière relation étant vraie pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , on obtient lorsque  $y = 0$  :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad f'(x) = \overbrace{f'(0)}^{\in \mathbb{R}} f(x).$$

Donc  $f$  doit être solution de l'EDL d'ordre 1 homogène à coefficient constant :  $y' = ay$  (avec  $a = f'(0) \in \mathbb{R}$ ).

La solution générale de cette équation s'écrit :

$$x \mapsto \lambda e^{ax} \quad \text{avec} \quad \lambda \in \mathbb{R}.$$

On a montré que SI  $f$  est une solution de  $(P)$  alors, nécessairement,  $f$  est de la forme  $x \mapsto \lambda e^{ax}$  où  $\lambda, a \in \mathbb{R}$ .

★ Synthèse : On détermine, parmi les fonctions candidates, lesquelles sont effectivement des solutions de  $(P)$ .

Soient  $\lambda, a \in \mathbb{R}$ , la fonction  $x \mapsto \lambda e^{ax}$  est bien dérivable sur  $\mathbb{R}$  et elle sera solution de  $(P)$  à condition que, pour tous  $x, y \in \mathbb{R}$ ,  $\lambda e^{a(x+y)} = (\lambda e^{ax})(\lambda e^{ay})$ , i.e.  $\lambda e^{a(x+y)} = \lambda^2 e^{a(x+y)}$ . Cette dernière relation étant équivalente à  $\lambda = \lambda^2$ , on obtient que  $\lambda \in \{0; 1\}$ .

★ Conclusion : Les fonctions solutions de  $(P)$  sont  $\boxed{\text{la fonction } x \mapsto 0 \text{ nulle sur } \mathbb{R} \text{ et les fonctions } x \mapsto e^{ax} \text{ où } a \text{ décrit } \mathbb{R}}$ .

3. Structure des solutions d'un système linéaire homogène et d'un système linéaire avec second membre.

On considère un système linéaire à  $n$  lignes et  $p$  colonnes ( $S$ ). On notera ( $S_H$ ) le système linéaire homogène associé à ( $S$ ),  $\mathcal{S}$  l'ensemble des solutions de ( $S$ ) et  $\mathcal{S}_0$  l'ensemble des solutions de ( $S_H$ ).

Enoncer puis démontrer l'un des deux résultats suivants (au choix de l'examinateur).

★ PROPOSITION 1 : L'ensemble  $\mathcal{S}_0$  vérifie les propriétés suivantes :

(i)  $0_{\mathbb{K}^p} = (0, \dots, 0) \in \mathcal{S}_0$ .

(ii) Si  $x, y \in \mathcal{S}_0$  alors  $x + y \in \mathcal{S}_0$ .

(iii) Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ . Si  $x \in \mathcal{S}_0$  alors  $\lambda.x \in \mathcal{S}_0$ .

preuve : On considère le système ( $S_H$ ) : 
$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + \dots + a_{1,p}x_p = 0 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + \dots + a_{n,p}x_p = 0 \end{cases} \quad \text{où } (a_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathbb{K}^{np}.$$

(i) Pour tout  $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$ ,  $a_{i,1} \times 0 + \dots + a_{i,p} \times 0 = 0$ . Donc  $(0, \dots, 0) = 0_{\mathbb{K}^p} \in \mathcal{S}_0$ .

(ii) Soient  $x = (x_1, \dots, x_p) \in \mathcal{S}_0$  et  $y = (y_1, \dots, y_p) \in \mathcal{S}_0$ . On a, pour tout  $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$  :

$$a_{i,1}x_1 + \dots + a_{i,p}x_p = 0 \quad (*)$$

$$a_{i,1}y_1 + \dots + a_{i,p}y_p = 0 \quad (**).$$

En sommant les relations (\*) et (\*\*), on trouve que, pour tout  $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$  :

$$a_{i,1}(x_1 + y_1) + \dots + a_{i,p}(x_p + y_p) = 0.$$

Donc  $x + y = (x_1, \dots, x_p) + (y_1, \dots, y_p) = (x_1 + y_1, \dots, x_p + y_p) \in \mathcal{S}_0$ .

(iii) Soient  $\lambda \in \mathbb{K}$  et  $(x_1, \dots, x_p) \in \mathcal{S}_0$ . En multipliant (\*) par  $\lambda$ , on a trouvé que, pour tout  $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$  :

$$a_{i,1}(\lambda x_1) + \dots + a_{i,p}(\lambda x_p) = 0.$$

Donc  $\lambda.x = \lambda.(x_1, \dots, x_p) = (\lambda x_1, \dots, \lambda x_p) \in \mathcal{S}_0$ .

□

★ PROPOSITION 2 : On suppose que ( $S$ ) est compatible. Prenons  $s_P \in \mathcal{S}$  une solution particulière de ( $S$ ). Alors :

$$\mathcal{S} = s_P + \mathcal{S}_0 = \{s_P + s_0 \mid s_0 \in \mathcal{S}_0\}.$$

preuve : On considère le système ( $S$ ) : 
$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + \dots + a_{1,p}x_p = b_1 \\ \vdots \\ a_{n,1}x_1 + \dots + a_{n,p}x_p = b_n \end{cases} \quad \text{où } (a_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathbb{K}^{np} \text{ et } (b_i)_{1 \leq i \leq n} \in \mathbb{K}^n.$$

Soit  $s_P = (s_1, \dots, s_p) \in \mathcal{S}$ , on a pour tout  $i \in \llbracket 1; n \rrbracket$

$$a_{i,1}s_1 + \dots + a_{i,p}s_p = b_i.$$

Ainsi

$$\begin{aligned} x = (x_1, \dots, x_p) \in \mathcal{S} &\iff \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket, \quad a_{i,1}x_1 + \dots + a_{i,p}x_p = b_i \\ &\iff \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket, \quad a_{i,1}x_1 + \dots + a_{i,p}x_p = a_{i,1}s_1 + \dots + a_{i,p}s_p \\ &\iff \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket, \quad a_{i,1}(x_1 - s_1) + \dots + a_{i,p}(x_p - s_p) = 0 \\ &\iff (x_1 - s_1, \dots, x_p - s_p) \in \mathcal{S}_0 \\ &\iff x - s_P = (x_1, \dots, x_p) - (s_1, \dots, s_p) \in \mathcal{S}_0 \\ &\iff x \in s_P + \mathcal{S}_0 \end{aligned}$$

□